**Спецификация преобразователя Е4-9400**

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Модель E4 – 9400 - | | 015H | 020H | 025H | 030H | 040H | 050H | 060H | 075H | 100H | 125H | 150H | 175H | 200H | 300H | 400H |
| Максимальная мощность применяемого двигателя, кВт | | 11 | 15 | 18,5 | 22 | 30 | 37 | 45 | 55 | 75 | 93 | 110 | 132 | 160 | 220 | 315 |
| Выходные характеристики | Полная мощность  преобразователя, кВА | 15 | 20 | 25 | 30 | 40 | 50 | 60 | 75 | 100 | 125 | 150 | 175 | 200 | 300 | 400 |
| Номинальный выходной ток, А | 27 | 34 | 41 | 48 | 65 | 80 | 96 | 128 | 165 | 195 | 224 | 270 | 302 | 450 | 605 |
| Максимальное выходное напряжение | Трехфазное 380В – 440В (пропорционально входному напряжению) | | | | | | | | | | | | | | |
| Номинальная выходная частота | До 400 Гц | | | | | | | | | | | | | | |
| Питание | Номинальное входное напряжение и частота | Трехфазное 380 - 440 В 50/60 Гц | | | | | | | | | | | | | | |
| Допустимые отклонения напряжения | + 10 %, - 15 % | | | | | | | | | | | | | | |
| Допустимые отклонения частоты |  5 % | | | | | | | | | | | | | | |
| Характеристики цепи управления | Метод управления | Синусоидальная широтно-импульсная модуляция | | | | | | | | | | | | | | |
| Стартовый крутящий момент | 150 % при 1Гц (150 % при 0 об/мин с импульсным датчиком вращения) | | | | | | | | | | | | | | |
| Диапазон управления скоростью | 1:100 (1:1000 с использованием импульсного датчика вращения) | | | | | | | | | | | | | | |
| Точность управления скоростью |  0,2 % ( 0,02 % с использованием импульсного датчика вращения) | | | | | | | | | | | | | | |
| Полоса пропускания ПИД-регулятора по скорости | 5 Гц (30 Гц с использованием импульсного датчика вращения) | | | | | | | | | | | | | | |
| Ограничение момента | Определяется уставкой для каждого из четырех квадрантов | | | | | | | | | | | | | | |
| Точность по моменту |  5 % | | | | | | | | | | | | | | |
| Полоса пропускания ПИД-регулятора по моменту | 20 Гц (40 Гц с использованием импульсного датчика вращения) | | | | | | | | | | | | | | |
| Диапазон управления частотой | от 0,1 до 400 Гц | | | | | | | | | | | | | | |
| Точность задания частоты | Цифровое задание:  0,01% (от 10С до 40С) | | | | | | | | | | | | | | |
| Аналоговое задание:  0,1% (25С  10С) | | | | | | | | | | | | | | |
| Разрешение по заданию частоты | Опорный цифровой сигнал:  0,01 Гц | | | | | | | | | | | | | | |
| Опорный аналоговый сигнал:  0,03 Гц / 60 Гц (11 бит  код) | | | | | | | | | | | | | | |
| Разрешение по выходной частоте | 0,01 Гц | | | | | | | | | | | | | | |
| Запас по перегрузке | 150 % от номинального выходного тока 1 минуту | | | | | | | | | | | | | | |
| Сигнал задания частоты | от 10 до 10 В, от 0 до 10 В, от 4 до 20 мА | | | | | | | | | | | | | | |
| Время разгона/торможения | от 0,01 до 6000 с (возможны 4 ступени) | | | | | | | | | | | | | | |
| Тормозящий крутящий момент | До 20 % (без тормозного резистора)  До 100% (с внешним тормозным резистором) | | | | | | | | | | | | | | |
| Встроенный тормозной прерыватель (015Н…030Н)  Внешний тормозной прерыватель (040Н…400Н) | | | | | | | | | | | | | | |
| Защитные функции | Защита электродвигателя от перегрузки | Защищен с помощью электронного термического реле перегрузки | | | | | | | | | | | | | | |
| Мгновенная перегрузка по току | Отключение при 200% от номинального тока преобразователя | | | | | | | | | | | | | | |
| Перегрузка | Отключение при 150% номинального тока преобразователя (60 сек) | | | | | | | | | | | | | | |
| Перенапряжение | Отключение при напряжении на шине постоянного тока ≥820 В | | | | | | | | | | | | | | |
| Недостаточное напряжение | Отключение при напряжении на шине постоянного тока  380 В | | | | | | | | | | | | | | |
| Кратковременное отключение напряжения питания | Немедленное отключение выходного напряжения при кратковременном прекращении подачи питания более 15 мс. Возможно продолжение управления после возобновления подачи питания при пропадании на время не более 2 с. | | | | | | | | | | | | | | |
| Перегрев радиатора-теплоотвода | Защищен термистором | | | | | | | | | | | | | | |
| Предотвращение срыва | Во время разгона/торможения и вращения с постоянной скоростью | | | | | | | | | | | | | | |
| Защита от токов утечек | Защищен электронной цепью (нарушение баланса выходных токов) | | | | | | | | | | | | | | |
| Окружающая среда | Температура окружающей среды |  10°…+ 45°С | | | | | | | | | | | | | | |
| Влажность | Относительная влажность не более 90% | | | | | | | | | | | | | | |
| Температура хранения | от  20°С до + 60°С | | | | | | | | | | | | | | |
| Размещение | Внутри помещения, защищенного от коррозионных газов и пыли | | | | | | | | | | | | | | |
| Высотность | Не более 1000 м | | | | | | | | | | | | | | |
| Вибрация | до 9,81 м/c2 (1g) при менее, чем 20 Гц ; до 1,96 м/c2 (0,2g) от 20 до 50 Гц | | | | | | | | | | | | | | |